

УДК 622.248

Данилов В.Я., Науменко І.Я., Кизима В.І.

## Дослідження акустичного поля в міжтрубному просторі нафтових свердловин

*Розглянуто акустичне поле в міжтрубному просторі нафтової свердловини при поршневому збудженні, розраховано верхню межу частотного діапазону ехолокації, зроблено рекомендації відносно вибору робочого частотного діапазону.*

*Acoustic field in casing annulus of oil well generated by piston is considered, the upper limit of frequency range is calculated, work frequency range is recommended.*

Одним з найважливіших завдань при експлуатації нафтових свердловин є вимірювання рівня рідини (нафти) в міжтрубному просторі. Відомо, що чи не єдиним шляхом його вирішення є використання акустичного методу ехолокації, який ґрунтується на випромінюванні акустичного сигналу з устя свердловини в міжтрубний простір та прийманні ехо-сигналу, відбитого від границі газ-рідини, з подальшим обчисленням часової затримки та рівня рідини  $h$  [1-3]. І хоча серйозної альтернативи акустичному методу для вирішення цього завдання наразі не існує, глибший аналіз літератури та відомих розробок показує, що можливості акустичного методу вимірювань використовуються не повністю, а структура та принципи обробки акустичної інформації не завжди є оптимальними. В роботах [2,3] сформульовано головні проблеми, що постають на шляху подальшого розвитку акустичного методу. Однією з них є проблема розрахунку акустичного поля в складних умовах міжтрубного простору та визначення частотного діапазону ехолокації. Узагальнену схему ехолокації рівня рідини в нафтових свердловинах зображено на рис. 1. Міжтрубний простір будь-якої свердловини можна розглядати як акустичний хвилевід довжиною  $h$ , границями якого є зовнішня поверхня насосно-компресорної труби (НКТ) 1 діаметром  $d_1$  та внутрішня поверхня обсадної труби 2 діаметром  $d_2$ . Зокрема, для нафтових свердловин  $d_1=6...7$  см,  $d_2=12...14$  см. Спочатку будемо вважати, що з'єднувальні муфти 3, а також перепади зрізів труби відсутні, а самі труби розташовані симетрично відносно осі. Оскільки в міжтрубному просторі знаходиться природний газ, границі хвилеводу вважатимемо абсолютно жорсткими, а згасання сигналу вздовж хвилеводу відсутнім. Таким чином, маємо ідеальний хвилевід типу "труба в трубі". Будемо вважати, що основний параметр акустичного поширення хвиль, а саме швидкість звуку відома для всіх  $0 \leq z \leq h$  з деякою випадковою похибкою:

$$c(z) = c_0(z) + \delta c(z), \quad (1)$$

де  $c_0(z)$  відома функція, а  $\delta c(z)$  – випадкова похибка у визначенні  $c_0(z)$ .

Припустимо, що збуджуючі свердловину акустичні сигнали не є потужними, тому рівняння поширення акустичних коливань буде лінійним:

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} - c^2 \Delta \Phi = 0, \quad (2)$$

де  $\Phi = \Phi(r, \phi, z, t)$  – потенціал звукового поля,  $c = c(r, \phi, z, t)$  – швидкість поширення звукових коливань в міжтрубному просторі,  $t$  – час.

Оскільки геометрія хвилеводу має циліндричну симетрію, то оператор Лапласа в циліндричних координатах матиме вигляд [4]:

$$\Delta = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}, \quad (3)$$

$r$  – радіальна координата,  $\phi$  – кутова координата,  $z$  – поздовжня координата.

Граничні умови в міжтрубному просторі мають вигляд:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial r} \Big|_{r=r_1} = \frac{\partial \Phi}{\partial r} \Big|_{r=r_2} = 0, \quad (4)$$

де  $r_1, r_2$  – радіуси внутрішньої та зовнішньої труб.

Розглянемо спочатку найпростіший випадок, коли швидкість звуку у хвилеводі є постійною, а збудження звукових коливань у міжтрубному просторі відбувається завдяки осциляції кільцеподібного поршня за гармонічним законом. Тоді права частина рівняння буде відмінною від 0 і характеризуватиме збудження хвилеводу:

$$f(r, \phi, z, t) = e^{-i\omega t} \varphi(z),$$

тобто в ньому відсутня залежність від кута  $\phi$  та координати  $r$ . Функцію  $f(r, \phi, z, t)$  в будь-який момент часу  $t$  для всіх  $z$  можна записати у вигляді:

$$f(r, \phi, z, t) = e^{-i\omega t} e^{jkz} \theta(r) \theta(\phi), \quad (5)$$

де  $\theta(r)$  та  $\theta(\phi)$  – функції Хевісайда.

Таким чином, у цьому випадку задана функція  $f(r, \phi, z, t)$  є плоскою хвилею, що поширюється вздовж осі  $z$ . Далі маємо знайти розв'язок хвильового рівняння гармонічного за часом у

вигляді  $\Phi = e^{-i\omega t} \varphi(r, z)$ . Підставляючи цю функцію в крайову задачу (4), одержимо рівняння для функції  $\varphi(r, z)$

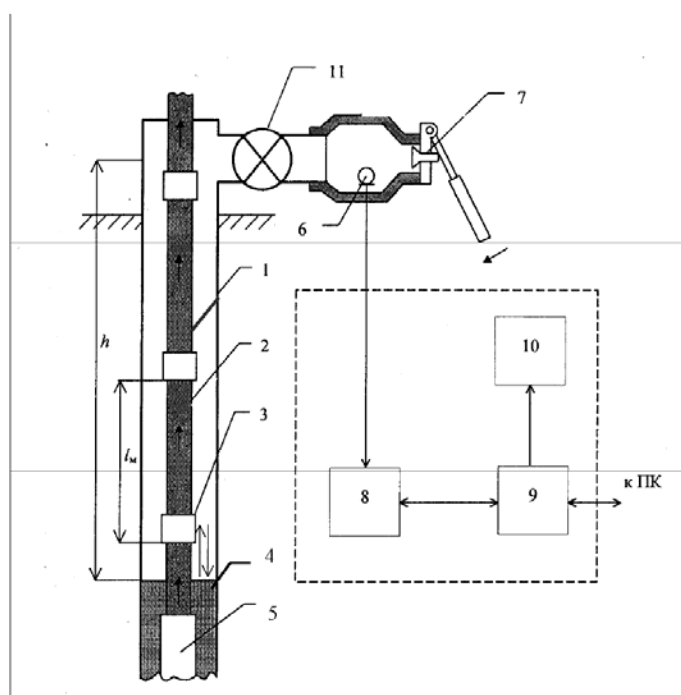
$$\Delta \varphi = -k_0^2 \varphi, \quad (6)$$

де  $k_0^2$  – квадрат хвильового числа. Враховуючи симетрію від  $\phi$ , одержуємо простіше рівняння:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right) + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = -k_0^2 \varphi, \quad (7)$$

розв'язок якого шукатимемо у вигляді:

$$\varphi(r, z) = R(r) \cdot Z(z). \quad (8)$$



**Рис. 1.** Узагальнена схема ехолокації рівня рідини в свердловині

1 – обсадна труба; 2 – насосно-компресорна труба; 3 – з'єднувальна муфта; 4 – рівень рідини; 5 – глибинний насос; 6 – акустичний приймач; 7 – механічний збуджувач, приймальний тракт; 9 – обчислювальний блок; 10 – індикатор.

В результаті для невідомих функцій  $R(r)$  та  $Z(z)$  одержимо наступні рівняння:

$$R'' + \frac{1}{r}R' + \chi^2 R = 0 \text{ і } Z'' = -k_z^2 Z, \quad (9)$$

де  $k_z^2 = k_0^2 - \chi^2$ .

В першому рівнянні зробимо заміну:  $\chi \cdot r = \zeta$ , тоді воно матиме такий вигляд:

$$R'' + \frac{1}{\zeta}R' + R = 0. \quad (10)$$

Розв'язком останнього є функція:  $R = C_1 J_0(\zeta) + C_2 N_0(\zeta) = C_1 J_0(\chi r) + C_2 N_0(\chi r)$ , де  $C_1, C_2$  – невідомі константи, а  $J_0(\chi r), N_0(\chi r)$  – функції Бесселя та Неймана 0-го порядку.

Для знаходження цих констант будемо використовувати граничні умови. В нашому випадку для простору, обмеженого двома трубами з радіусами  $r_1, r_2$ , вони будуть такими:

$$\left. \frac{\partial R}{\partial r} \right|_{r=r_1} = \left. \frac{\partial R}{\partial r} \right|_{r=r_2} = 0. \quad (11)$$

Ці граничні умови дають систему рівнянь для визначення  $C_1, C_2$ :

$$\begin{aligned} \chi(C_1 J_0'(\chi r_1) + C_2 N_0'(\chi r_1)) &= 0, \\ \chi(C_1 J_0'(\chi r_2) + C_2 N_0'(\chi r_2)) &= 0. \end{aligned} \quad (12)$$

Для спрощення попередньої системи рівнянь використаємо співвідношення [5]:

$$J_v'(\zeta) = -J_{v+1}(\zeta) + \frac{v}{\zeta} J_v(\zeta) \text{ і } N_v'(\zeta) = -N_{v+1}(\zeta) + \frac{v}{\zeta} N_v(\zeta). \quad (13)$$

Враховуючи ці формули для  $v=0$ , одержуємо  $J_0' = -J_1$  і  $N_0' = -N_1$ .

Оскільки написана система рівнянь повинна мати ненульові розв'язки, необхідно і достатньо, щоб виконувалися такі умови: або  $\chi = 0$ , або:

$$J_1(r_1 x) N_1(r_2 x) - N_1(r_1 x) J_1(r_2 x) = 0. \quad (14)$$

Останнє рівняння дає дискретний набір  $\chi$ . Позначимо їх, починаючи з нульового, як  $\chi_1 = 0$ ;  $\chi_n$  –  $n-1$ -й корінь рівняння (14). Отже, хвильові числа поширення в поздовжньому напрямку будуть мати також дискретний набір значень

$$k_z = k_n = \sqrt{k_0^2 - \chi_n^2}. \quad (15)$$

Це означає, що з усіх можливих функцій, які є розв'язками хвильового рівняння, хвильовим процесам з частотою  $\omega$  відповідає дискретний набір гармонічних хвиль, для яких  $k_n$  – дійсна величина:

$$\Phi(r, z, t) = e^{-i\omega t} \sum_{n=0}^{\infty} [C_{n1} J_0(\chi_n r) + C_{n2} N_0(\chi_n r)] F_n e^{ik_n z}, \quad (16)$$

де  $F_n$  – коефіцієнти Фур'є у розкладі функції (5) за власними функціями.

Дані співвідношення можуть бути основою для вибору робочої смуги частот при ехолокації в свердловинах. На рис. 2 наведено результати розрахунків залежності першої критичної частоти хвилеводу типу “труба в трубі” від діаметра обсадної труби та від співвідношення діаметрів НКТ та обсадної труби ( $d_1/d_2$ ). Їх отримано шляхом розв'язання рівняння (14).

Кривою 1 ця залежність ілюструється для однієї труби (НКТ відсутня). Як видно з графіка, критична частота моделі типу “труба в трубі” вже при  $d_1/d_2=0,5$  суттєво збільшується порівнянно з відповідною одинокою трубою ( $d_1/d_2=0$ ). Для міжтрубного каналу типової нафової свердловини з радіусами труб  $r_1=3,25$  см та  $r_2=6,5$  см першу критичну частоту розрахуємо таким чином. Розв'язуємо типове рівняння

$$J_1(x) N_1\left(\frac{r_2}{r_1} x\right) - N_1(x) J_1\left(\frac{r_2}{r_1} x\right) = 0, \text{ де } x = \chi r_1, \text{ звідки } x_1 = 3,20 \text{ і } \chi_1 = 98,4. \text{ Прирівнюючи нулеві (15),}$$

отримуємо  $f_{1кр} = c \cdot \frac{\chi_1}{2\pi} = 5170$  Гц. Порівнюючи отримане значення з відповідною критичною частотою для одинокої труби ( $r_2=0,61\lambda$ ) [6] того ж діаметра, що і обсадна, бачимо, що критична частота моделі “труба в трубі” виявляється майже в 2 рази вищою.

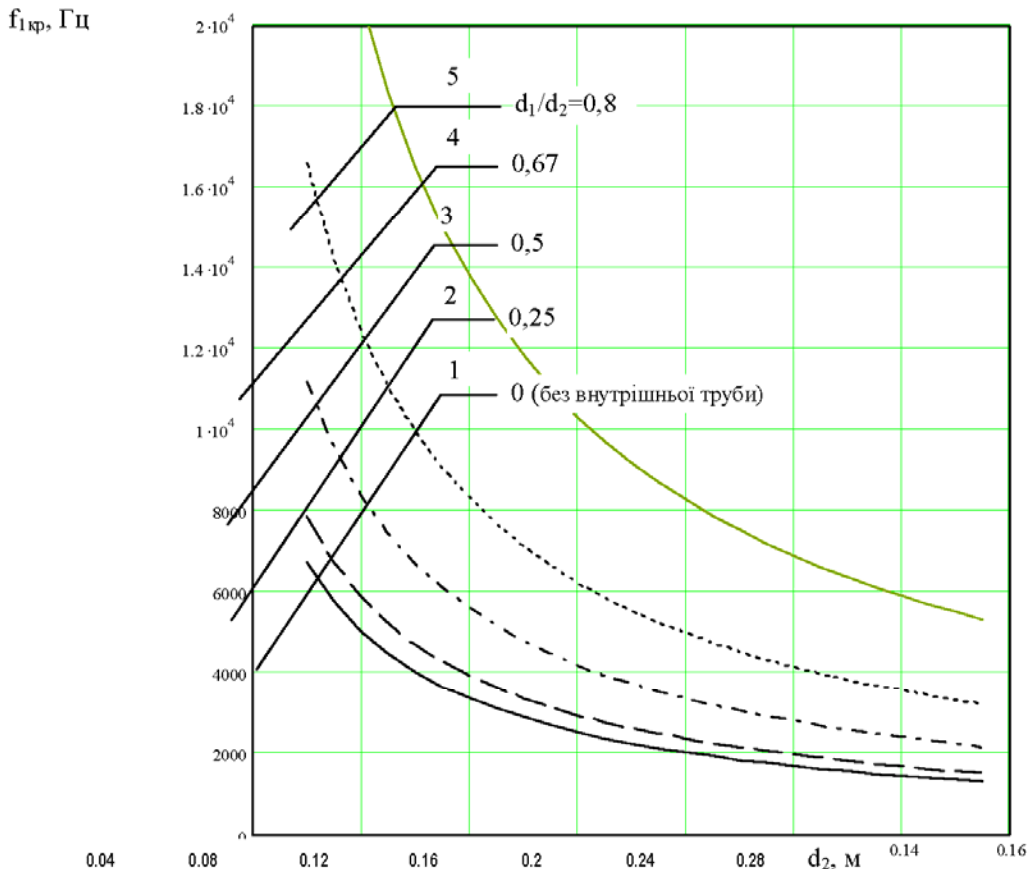


Рис. 2. Залежність першої критичної частоти хвильоводу типу “труба в трубі” від геометричних розмірів

Проте ехолокацію у хвильоводах доцільно вести в нижній частині частотного діапазону, де менша вірогідність виникнення нормальних хвиль першого і вищих порядків, тобто де поширюється лише нульова мода або плоска хвиля. В роботі [6] рекомендується використовувати режим “дуже вузької” труби, тобто  $r_2 \ll 0,61\lambda$ . Тільки за такої умови акустичний сигнал без відбиття проходить різні деформації та різкі зміни профіля труби, що не супроводжуються зміною її зрізу. Отримане значення першої критичної частоти є верхньою межею частотного діапазону ехолокації лише в ідеальному міжтрубному просторі. На практиці міжтрубний простір часто дуже далекий від ідеального хвильоводу, тому зазвичай верхню межу робочого частотного діапазону знижують в (10-20) разів.

## Література

- 1 Науменко І.Я., Кизима В.І., Бульбас В.М. Портативний ехолот-реєстратор для зондування нафтових і газових свердловин // Нафтова і газова промисловість. 1998. – №2. – С. 33-35.
- 2 Науменко І.Я., Кизима В.І., Бульбас В.М. Проблеми врахування швидкості звуку при вимірюванні рівня

- рідини у нафтових свердловинах // Нафтова і газова промисловість. – 2004. – №1. – С. 40-42.
- 3 Данилов В.Я., Науменко І.Я., Кизима В.І. Вимірювання рівня рідини в нафтових свердловинах акустичним методом. Сучасний стан, проблеми, засоби // Вісник Вінницького політехнічного інституту. – 2005. – №1. – С. 30-32.
  - 4 Лепендин Л.Ф. Акустика. – М: Высшая школа, 1978. – 448 с.
  - 5 Справочник по специальным функциям под. ред. М.Абрамовица и И. Стиган. – М: Наука. – 1979. – 832 с.
  - 6 Исакович М.А. Общая акустика. – М.: Наука, 1973. – 496 с.